

DANH SÁCH ĐỀ TÀI ĐỒ ÁN TỐT NGHIỆP

Bộ môn Điều khiển tự động

Học kỳ 2, năm học 2017-2018

Viện Điện

Ngành: KSTN Điều khiển tự động

TT	SHSV	Tên sinh viên	Tên đề tài	Cán bộ hướng dẫn	Ghi chú
1	20134174	Nguyễn Thành Trung	Thiết kế quỹ đạo mẫu đảm bảo tối ưu thời gian và độ giật cho cánh tay máy	TS. Vũ Thị Thúy Nga	1
2	20130296	Nguyễn Văn Bảo	Thiết kế quỹ đạo mẫu đảm bảo tối ưu thời gian và độ giật cho cánh tay máy	TS. Vũ Thị Thúy Nga	1
3	20131485	Nguyễn Đức Hiệp	Tổng hợp bộ điều khiển thích nghi cho robot song song	TS. Đỗ Thị Tú Anh	2
4	20130562	Vũ Quốc Doanh	Tổng hợp bộ điều khiển thích nghi cho robot song song	TS. Đỗ Thị Tú Anh	2
5	20131016	Nguyễn Hữu Đức	Nghiên cứu và thiết kế hệ thống điều khiển hai cánh tay máy phối hợp	TS. Nguyễn Hoài Nam	3
6	20121800	Nguyễn Quang Huy	Thiết kế hệ thống quan trắc thời tiết thời gian thực từ xa có kết nối với hệ thống web server	ThS. Đặng Văn Mỹ	4
7	20133587	Nguyễn Văn Thái	Điều khiển tối ưu thời gian cuối cố định có ràng buộc đầu vào trên cơ sở xấp xỉ nghiệm phương trình HJB bằng mạng nơron	GS. Phan Xuân Minh	5
8	20133844	Vũ Đức Thuận	Điều khiển tối ưu thời gian cuối cố định có ràng buộc đầu vào trên cơ sở xấp xỉ nghiệm phương trình HJB bằng mạng nơron	GS. Phan Xuân Minh	5
9	20130252	Vũ Tuấn Anh	Thiết kế bộ điều khiển thích nghi cho con lắc ngược Furuta	ThS. Chu Đức Việt	6
10	20130418	Lã Đức Chính	Thiết kế bộ điều khiển thích nghi cho con lắc ngược Furuta	ThS. Chu Đức Việt	6
11	20131707	Nguyễn Thế Huân	Điều khiển xe hai bánh tự cân bằng	TS. Nguyễn Hoài Nam	7
12	20133874	Vũ Đăng Thủy	Điều khiển xe hai bánh tự cân bằng	TS. Nguyễn Hoài Nam	7
13	20133111	Thân Văn Quang	Điều khiển xe hai bánh tự cân bằng	TS. Nguyễn Hoài Nam	7
14	20130184	Nguyễn Tuấn Anh	Nghiên cứu, thiết kế bộ điều khiển dự báo theo mô hình MPC cho thiết bị tách khí Nito bằng chu trình hấp phụ thay đổi áp suất (PSA)	ThS. Đinh Thị Lan Anh	1
15	20132771	Trần Đại Nghĩa	Nghiên cứu, thiết kế bộ điều khiển dự báo theo mô hình MPC cho thiết bị tách khí Nito bằng chu trình hấp phụ thay đổi áp suất (PSA)	ThS. Đinh Thị Lan Anh	1

16	20134532	Nguyễn Trung Tý	Điều khiển tự bầy và sắp xếp đội hình hệ đa tác tử	GS. Nguyễn Doãn Phước	2
17	20131888	Nguyễn Mạnh Hùng	Điều khiển tự bầy và sắp xếp đội hình hệ đa tác tử	GS. Nguyễn Doãn Phước	2
18	20134410	Nguyễn Anh Tùng	Điều khiển tối ưu, thích nghi bền vững cho một số hệ hực cơ cấu chấp hành	TS. Đào Phương Nam	3
19	20132476	Phạm Trọng Lực	Thiết kế hệ thống quan trắc thông số thủy văn từ xa sử dụng PIC18F4620 qua đường truyền Ethernet	TS. Vũ Văn Hà	4
20	20130948	Lê Hùng Đông	Thiết kế hệ thống quan trắc thông số thủy văn từ xa sử dụng PIC18F4620 qua đường truyền Ethernet	TS. Vũ Văn Hà	4
21	20132211	Nguyễn Tùng Lâm	Điều khiển thích nghi sử dụng mạng noron trong điều khiển bám quỹ đạo cho tàu thủy	TS. Đào Phương Nam	5
22	20131485	Phạm Văn Hậu	Điều khiển thích nghi sử dụng mạng noron trong điều khiển bám quỹ đạo cho tàu thủy	TS. Đào Phương Nam	5
23	20132034	Nguyễn Văn Hưởng	Điều khiển tối ưu thích nghi/ xấp xỉ theo quy hoạch động và vận dụng cho các hệ chuyển động	TS. Đào Phương Nam	6